

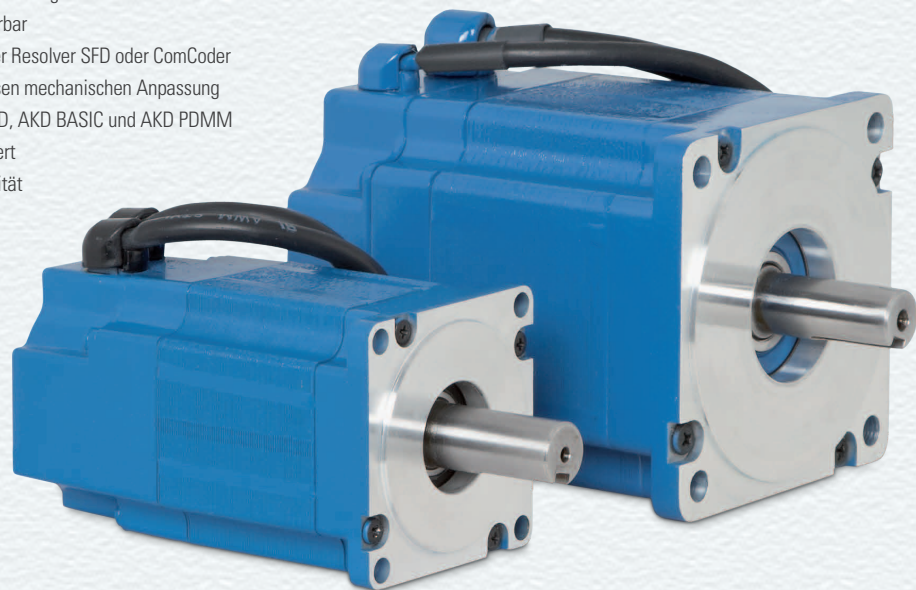
Wirtschaftlichkeit gekoppelt mit Leistung und Funktionalität

VLM Servomotoren schließen die Performance-Lücke zwischen einfachen Schritt- und High-End Servomotoren

- ▶ **Ausgezeichnetes Preis-Leistungsverhältnis in Nm/Euro**
- ▶ **2 Rahmengrößen, 6 Motorgrößen und 12 Standardwicklungen**
- ▶ **Rückführeinheiten Digitaler Resolver (SFD), Resolver, Encoder oder Hall-Sensoren**
- ▶ **Ansteuerung mit den Servoreglern AKD**
- ▶ **Elektronisches Typenschild bei der Option digitaler Resolver SFD**

Praxisgerechte Leistungsdaten und Funktionen

- Drehmomentbereich bis 4,5 Nm (Dauer) und 16 Nm (Spitze)
- Rahmengrößen 60 und 90 mm (NEMA23/NEMA34)
- Drehzahlbereich bis 6000 m^{-1}
- Fest montierte Kabel mit 1 m oder 3 m Länge
- Verschiedene Steckeroptionen lieferbar
- Feedbackoptionen Resolver, digitaler Resolver SFD oder ComCoder
- Drei Wellenoptionen zur problemlosen mechanischen Anpassung
- Kompatibel zu den Servoreglern AKD, AKD BASIC und AKD PDMM
- CE- und RoHS-Konform, UL-Zertifiziert
- Robuste Ausführung und hohe Qualität

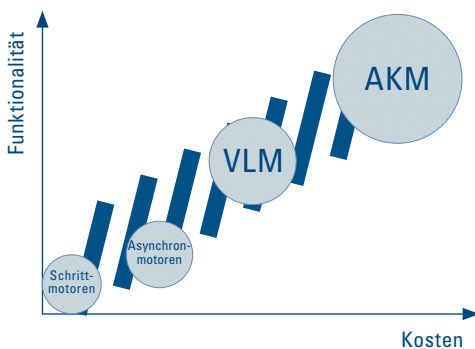


Mit der Baureihe VLM bietet Kollmorgen Servomotoren mit einem außergewöhnlich guten Verhältnis von Drehmoment zu Kosten an. Die Modellreihen VLM2 und VLM3 schließen die Lücke zwischen einfachen Schrittmotoren, Asynchronmotoren und high-performance Servomotoren. Ausstattung und Optionen sind in Hinblick auf Kosteneffizienz ausgelegt: Die VLM Servomotoren werden mit fest montierten Kabeln und Steckern geliefert. Ein elektronisches Typenschild ist mit der Option digitaler Resolver SFD verfügbar sodass die VLM Motoren nach Anschluss sofort betriebsbereit sind.

Zur Ansteuerung der VLM-Servomotoren sind die Servoregler AKD oder AKD BASIC besonders geeignet. In Verbindung mit AKD PDMM sind auch Anwendungen, die zusätzliche Steuerung oder Motion Control benötigen, ohne externe SPS äußerst kostengünstig realisierbar.

VLM Servomotoren mit dem Leistungsplus

Die VLM Servomotoren verbinden Wirtschaftlichkeit mit Funktionalität und Leistung. Sie positionieren sich zwischen einfachen Schrittmotoren sowie Asynchronmotoren und den High-End Servomotoren. Sie bringen ein messbares Leistungsplus, wenn der Einsatz von High-End Servomotoren unwirtschaftlich ist und die Verwendung von Schritt- oder Asynchronmotoren Kompromisse bei den Performance-Daten des Antriebs erfordert.



		VLM21	VLM22	VLM23	VLM31	VLM32	VLM33
Baugröße (NEMA/mm)		23/60 mm			34/90 mm		
Spannung	V AC	120/240			120/240		
Stillstandsmoment M_0	Nm	0,48	0,83	1,18	1,96	3,55	4,53
Nennmoment M_N	Nm	0,44	0,73	1,00	1,82	3,32	
Spitzenmoment M_{Dmax}	Nm	1,66	2,94	4,2	6,4	12,0	15,9
Maximale Drehzahl N_{Nmax}	min ⁻¹	6000			6000		
Gewicht	kg		1,9	2,3	3	4,7	6,3
Rückführeinheit		Optionen: Hall-Sensoren, Digitaler Resolver (SFD), Resolver, Encoder					
Kollmorgen Servoregler		AKD, AKD BASIC, AKD PDMM (mit Motion Controller und SPS)					
Anschlüsse		Kabel mit Stecker oder freien Enden, Länge wahlweise 1 m oder 3 m					
Wellenoptionen		rund, flach, Nut			rund, Nut		

Abmessungen in mm		VLM21	VLM22	VLM23	VLM31	VLM32	VLM33
Gehäuse □	F	58			89		
Länge	Z	102,40	127,80	153,20	110,50	148,60	186,70

